

Projekte

In diesem Namensraum („projekte:“) können Ideen und Projekte jeglicher Art abgelegt werden. Deiner Kreativität sind

keine Grenzen gesetzt!



Wenn du ein Projekt beginnen möchtest aber noch nicht weißt wie, dann schau hier vorbei: [Projektplanung](#)

In Bearbeitung:

- [Kopfhörerparty](#)
- [Openstreetmap Einführungsvortrag](#)
- [Free-Your-Android Vortrag](#)
- [Mini Laserplotter aus DVD-Laufwerken](#)
- [DN42](#)
- [Instant Messaging Workshop](#)
- [Python Programmierworkshop](#)
- [GIT Vortrag + Workshop](#)
- [CubieTruck als lokaler Server](#)
- [3D-Drucker Anschaffung](#)
- [Software Defined Radio Workshop](#)
- [Radio Bytespeicher](#)
- [Elektronikkurs](#)
- [Bytespeicher multilingual](#)
- [Bytespeicher Notizen](#)
- [Quadrocopter bauen und fliegen](#)
- [Admin Workshopreihe](#)
- [Linux Presentation Day](#)
- [Kochen im Bytespeicher](#)
- [Die digitale Kaffeemaschine & Hyper Text Coffee Pot Control Protocol](#)
- [The Thing Network](#)
- [RetroPie GBC Emulation Station](#)
- [Home Automation](#)

Projektideen:

- [Freifunk](#)
 - [Solar-Router](#)
- [MaKey MaKey](#)
- [Wetterstation online](#)
 - [AirPi Air Quality and Weather Project](#)
- [Wetterballon](#) mit Videokamera und GPS
- [Fotolabor](#) ([Dunkelkammer](#), Analogfilme belichten)
- [Tonstudio](#) (alternativ zur Dunkelkammer)
- [Platinen herstellen](#) (Layouten, Belichten, Ätzen)
- [Chemie- und Physik-Experimente](#)
 - Video-Abend [Faszination Chemie](#)
- [Induktive Ladestation für Smartphones](#)
- [Delta Roboter](#) der Lasten von 2-3kg heben kann
 - http://www.youtube.com/watch?v=1F_r6B1B9Ng
 - <http://www.youtube.com/watch?v=Gv5B63HeF1E>
 - <http://forums.trossenrobotics.com/tutorials/introduction-129/delta-robot-kinematics-3276/>
 - <http://macherzin.net/Tara%2001>
- [Wettersatellitenbilder / Wetterfax](#) runterladen
 - How to take NOAA satellite pictures using RTL-SDR for under 50\$
<http://www.youtube.com/watch?v=fopnIkYnFPI>
 - RTL-SDR vorhanden
 - <http://www.rtl-sdr.com/adsb-aircraft-radar-with-rtl-sdr/>
 - QFH-Antenne fehlt noch
 - Bauanleitung: <http://www.radiosonde.eu/RS00-D/RS08D02-D.HTM>

- Roboterhand aus Kaffeepulver nachbauen
 - <http://www.golem.de/news/treftsicher-roboterhand-aus-kaffeepulver-lernt-werfen-1202-89821.html>
- AVR NET-IO Bausatz: http://www.mikrocontroller.net/articles/AVR_Net-IO_Bausatz_von_Pollin
 - <http://old.ethersex.de/index.php/Ethersex>
- Auf Basis von <http://www.kev009.com/wp/2007/03/ibm-xseries-330-x330-sata-retrofit/> einen Weg finden SATA I/II Platten in einem IBM x346 zum laufen zu bringen
- [Hackerbrausen](#) brauen
- [Blitzortung](#)
- Gebäudeautomation
 - mittels Arduino & Raspberry Pi
 - mit [WAGO-I/O-System 750](#) / [CoDeSys IDE](#) auf Basis der IEC 61131-3
- [Roomba](#) (Saugroboter) programmieren
- Bibliothek
- Coworking-Programmieren
- Eigener [GitLab](#)-Server (GitHub-Klon unter MIT-Lizenz)
- Workshop mit Cyborgs (ich habe Kontakt zur deutschen Cyborg-Community (Udo))
- [Präzise Messung der Netzfrequenz](#), siehe <http://www.netzfrequenzmessung.de/>
- Jabber/XMPP Client und Server
- Canon [EOS EF-S Objektiv](#) reparieren
 - <http://paulov.com/2011/02/canon-99-error-or-how-to-disassembly-canon-17-85-is-usm-and-replace-diaphragm-unit/>
 - http://doekle.nl/canon_17_85_IS_repair.html
 - http://www.ebay.de/itm/Flex-Kabel-Flexkabel-Flexband-fur-Canon-EF-S-17-85mm-F-4-0-5-6-IS-USM-Lens-/290681262583?pt=LH_DefaultDomain_77&hash=item43adf411f7
- Steuer-Workshop („Finanzamt sagt 'Hi!'")
- Django-(Einsteiger-)Runde
- Selbstgebaute Schluesselfraese
- Selbstbau-Ebook-Bibliothek, mit z.B. [epub.js](#)

Tracken von Flugzeugen

- [ADS-B Dump1090](#) mit dem Raspberry PI
- [Adsb PAD](#)
- [Virtuelles Radar \(ADSB\) mit Multilateration \(MLAT\)](#)

Sensoren Netzwerk Erfurt und Umgebung

- [Ein wenig die Umweltstrahlung beobachten](#)

Dauerhafter Link zu diesem Dokument:

<https://wiki.technikkultur-erfurt.de/projekte:start?rev=1488403902>

Dokument zuletzt bearbeitet am: **01.03.2017 22:31**

Verein zur Förderung von Technikkultur in Erfurt e.V

<https://wiki.technikkultur-erfurt.de/>

